

# Kiegyenlítő számítások: Legkisebb négyzetek módszere I.

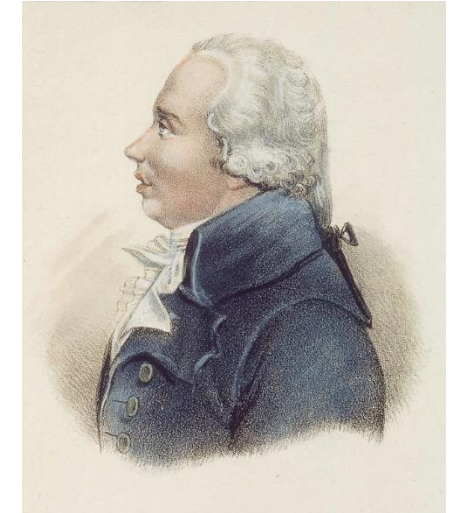
Barsi Árpád

A decorative graphic element consisting of several horizontal lines of varying lengths and colors (green and white) extending from the right side of the slide.

# Történeti háttér

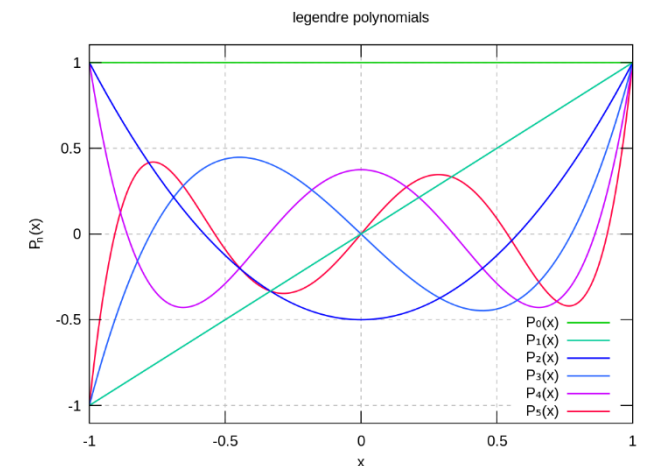
- 1806: Legendre – kisbolygók pályameghatározása
- 1809: Gauss – valószínűségelméleti megalapozás
- 1812: Laplace – valószínűségelméleti alapozás
- 1898: Markov – módszertani fejlesztés
  
- Említhető még: Csebisev, Bessel
  
- Angolul: *least squares method (LSM) / least squares adjustment*

# Adrien-Marie Legendre



*Legendre*

- (1752 – 1833)
- Geometria
- Integrálszámítás: elliptikus függvény, béta- és gamma függvény
- **~-polinomok, asszociált ~-polinomok**
- Számelmélet: kvadratus reciprocity tétele
- ~-transzformáció: mechanika, termodinamika
- *Nouvelles Méthodes pour la Détermination des Orbites des Comètes*, 1805 → függelékben a legkisebb négyzetek módszere



# A fölősmérés

Szabadságfokok száma

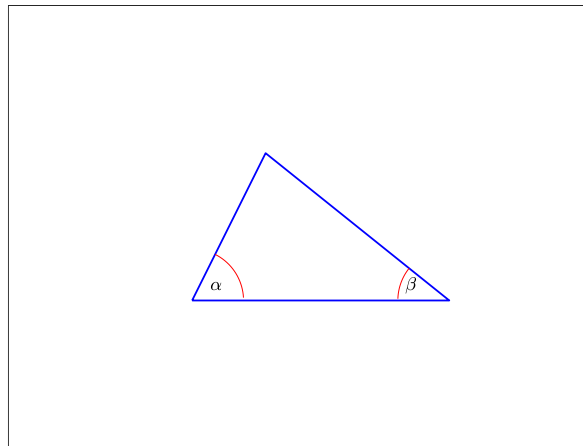
Mérések száma

Meghatározás:

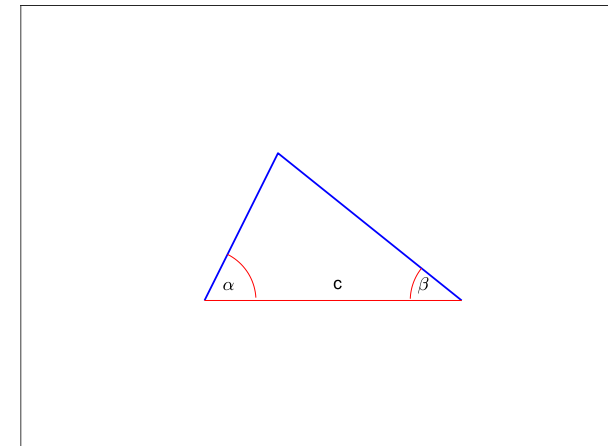
- Alak
- Alak és méret
- Alak, méret és elhelyezés
- Alak, méret, elhelyezés és tájolás

$$f = n - s > 0$$

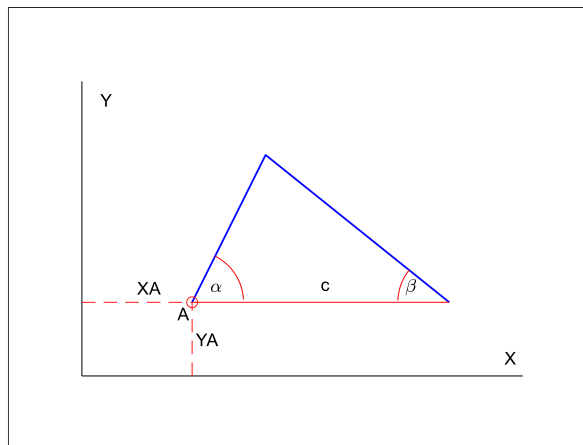
s = 2



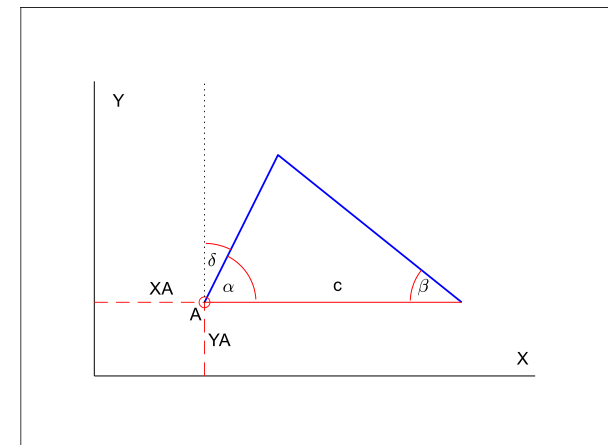
s = 3



s = 5



s = 6



# A használat előfeltételei

- Legyenek fölös mérések
- Legyen ismert a súlyozás (súlymátrix, súlykoefficiens mátrix...)
- Ne legyen durva hibával terhelt mérés
- A funkcionális modell függvénye legyen lineáris (vagy linearizálható)

# Az alapelvek

- $M(\xi_i) = M(L_i)$  becslésére vezessük be:  $U_i$  **kiegyenlített érték**
- Ennek felhasználásával a **javítás**:  $v_i = U_i - L_i$
- A cél:  $\sum p_i v_i^2 = \min$  vagy  $\sum v_i^2 = \min$
- Gauss jelölésével:  $[p v v] = \min$
- Általános megfogalmazásban:  $\mathbf{v}^T \mathbf{P}_{LL} \mathbf{v} = \min$
- Ehhez még a **súlyegység középphibája**

$$\mathbf{Q} = \frac{1}{c^2} \mathbf{C} \quad \mathbf{P} = \mathbf{Q}^{-1} \quad \longrightarrow \quad \bar{c}^2 = m_0^2 = f^{-1} \mathbf{v}^T \mathbf{P}_{LL} \mathbf{v}$$

# Elnevezések

- Paraméterek: nem mért mennyiségek (sokszor a cél azok meghatározása)
  - Előzetes értékeik és változásaik
- Feltételi egyenletek: a funkcionális modell (fizikai) törvényszerűségei
- Fajtái:
  - Közvetítő egyenletek: mért mennyiségek és paraméterek
  - Tiszta feltételi egyenletek: csak mért mennyiségek
  - Kényszerfeltételi egyenletek: csak paraméterek

# Alkalmazási esetek

- II. kiegyenlítési csoport: kiegyenlítés közvetítő egyenletekkel
- III. kiegyenlítési csoport: kiegyenlítés csak mért mennyiségeket tartalmazó feltételi egyenletekkel
- IV. kiegyenlítési csoport: kiegyenlítés közvetítő egyenletekkel és kényszerfeltételekkel
- V. kiegyenlítési csoport: kiegyenlítés mért mennyiségeket és paramétereket tartalmazó feltételi egyenletekkel
- VI. kiegyenlítési csoport: kiegyenlítés mért mennyiségeket és paramétereket tartalmazó feltételi egyenletekkel és kényszerfeltételi egyenletekkel



# Kiegyenlítés közvetítő egyenletekkel

- Adottak a  $\xi_1, \xi_2, \dots, \xi_n$  valószínűségi változó  $L_1, L_2, \dots, L_n$  megfigyelései
- Ezeknek a megfigyeléseknek a kiegyenlített értékei  $U_1, U_2, \dots, U_n$
- A hozzájuk tartozó javítások  $v_1, v_2, \dots, v_n$   $U_i = L_i + v_i$
- A  $\eta_1, \eta_2, \dots, \eta_r$  paraméterek előzetes értékei és **változásaik**  $X_j = X_{0j} + x_j$

- Ugyanezek vektorosan

$$\underset{(n,1)}{\xi} \quad \underset{(n,1)}{\mathbf{U}} = \underset{(n,1)}{\mathbf{L}} + \underset{(n,1)}{\mathbf{v}}$$

$$\underset{(r,1)}{\eta} \quad \underset{(r,1)}{\mathbf{X}} = \underset{(r,1)}{\mathbf{X}_0} + \underset{(r,1)}{\mathbf{x}}$$

# Kiegyenlítés közvetítő egyenletekkel

- A lineáris függvénykapcsolat  $M(\xi_i) = f_i(\eta_1, \eta_2, \dots, \eta_r)$

$$M(\xi_1) = M(L_1) = a_{11} \cdot \eta_1 + a_{12} \cdot \eta_2 + \dots + a_{1r} \cdot \eta_r$$

$$M(\xi_2) = M(L_2) = a_{21} \cdot \eta_1 + a_{22} \cdot \eta_2 + \dots + a_{2r} \cdot \eta_r$$

⋮

$$M(\xi_n) = M(L_n) = a_{n1} \cdot \eta_1 + a_{n2} \cdot \eta_2 + \dots + a_{nr} \cdot \eta_r$$

- azaz

$$M(\xi) = M(\mathbf{L}) = \mathbf{A} \cdot \boldsymbol{\eta}$$

$(n,1)$        $(n,1)$        $(n,r)$     $(r,1)$

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1r} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2r} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nr} \end{bmatrix}$$

$\mathbf{A}$  – alakmátrix

# Kiegyenlítés közvetítő egyenletekkel

- A kiegyenlített mennyiségekre ugyanaz a lineáris függvénykapcsolat

$$U_1 = a_{11} \cdot X_1 + a_{12} \cdot X_2 + \dots + a_{1r} \cdot X_r$$

$$U_2 = a_{21} \cdot X_1 + a_{22} \cdot X_2 + \dots + a_{2r} \cdot X_r$$

⋮

$$U_n = a_{n1} \cdot X_1 + a_{n2} \cdot X_2 + \dots + a_{nr} \cdot X_r$$

- azaz

$$\mathbf{U} = \mathbf{A} \cdot \mathbf{X}$$

$(n,1)$      $(n,r)$      $(r,1)$

# Kiegyenlítés közvetítő egyenletekkel

- Rakjuk össze az eddigieket!

$$\mathbf{U} = \mathbf{L} + \mathbf{v} = \mathbf{A} \cdot \mathbf{X} = \mathbf{A} \cdot \begin{pmatrix} \mathbf{X}_0 & \mathbf{x} \\ (r,1) & (r,1) \end{pmatrix} = \mathbf{A} \cdot \mathbf{X}_0 + \mathbf{A} \cdot \mathbf{x} = \mathbf{a}_0 + \mathbf{A} \cdot \mathbf{x}$$

$(n,1)$     $(n,1)$     $(n,1)$     $(n,r)$   $(r,1)$     $(n,r)$     $(n,r)$   $(r,1)$     $(n,r)$   $(r,1)$     $(n,r)$   $(r,1)$     $(n,1)$     $(n,r)$   $(r,1)$

- Továbbá

$$U_i = f_i(X_1, X_2, \dots, X_r) = f_i(X_{10} + x_1, X_{20} + x_2, \dots, X_{r0} + x_r) =$$
$$= f_i(X_{10}, X_{20}, \dots, X_{r0}) + \left( \frac{\partial f_i}{\partial X_1} \right)_0 \cdot x_1 + \left( \frac{\partial f_i}{\partial X_2} \right)_0 \cdot x_2 + \dots + \left( \frac{\partial f_i}{\partial X_r} \right)_0 \cdot x_r + R$$

# Kiegyenlítés közvetítő egyenletekkel

- Akkor rendezzük a sorainkat!

$$L_i + v_i = a_{i0} + a_{i1}x_1 + a_{i2}x_2 + \dots + a_{ir}x_r$$

- Ugyanez vektorosan

$$\mathbf{L} + \mathbf{v} = \mathbf{a}_0 + \mathbf{A} \cdot \mathbf{x}$$

$(n,1) \quad (n,1) \quad (n,1) \quad (n,r) \quad (r,1)$

- Ebből pedig a javítás-vektor

$$\mathbf{v} = \mathbf{a}_0 + \mathbf{A} \cdot \mathbf{x} - \mathbf{L} = \mathbf{A} \cdot \mathbf{x} + \mathbf{a}_0 - \mathbf{L} = \mathbf{A} \cdot \mathbf{x} - \mathbf{l}$$

$(n,1) \quad (n,1) \quad (n,r) \quad (r,1) \quad (n,1) \quad (n,r) \quad (r,1) \quad (n,1) \quad (n,1) \quad (n,r) \quad (r,1) \quad (n,1)$

$\mathbf{A}$  – alakmátrix  
 $\mathbf{l}$  – tisztatag-vektor

- Ez a javítási egyenlet

$$\mathbf{v} = \mathbf{A} \cdot \mathbf{x} - \mathbf{l}$$

$(n,1) \quad (n,r) \quad (r,1) \quad (n,1)$

# A javítások meghatározása

- Azt definiáltuk, hogy

$$\mathbf{v}_{(1,n)}^T \mathbf{P}_{LL} \mathbf{v}_{(n,1)} = \min$$

- A kvadratikus kifejezés szélsőértéke az első differenciál zérushelyén van:

$$d \left( \mathbf{v}_{(1,n)}^T \mathbf{P}_{LL} \mathbf{v}_{(n,1)} \right) = 0$$

- A bal oldal ekkor

$$d \left( \mathbf{v}_{(1,n)}^T \mathbf{P}_{LL} \mathbf{v}_{(n,1)} \right) = 2 \mathbf{v}_{(1,n)}^T \mathbf{P}_{LL} d\mathbf{v}_{(n,1)} = 2 \mathbf{v}_{(1,n)}^T \mathbf{P}_{LL} \mathbf{A} d\mathbf{x}_{(r,1)} \longrightarrow \mathbf{v}_{(1,n)}^T \mathbf{P}_{LL} \mathbf{A}_{(n,r)} = \mathbf{0}_{(1,r)} \longrightarrow \mathbf{A}_{(r,n)}^T \mathbf{P}_{LL} \mathbf{v}_{(n,1)} = \mathbf{0}_{(r,1)}$$

# A változások meghatározása

- Ha tehát felhasználva  $\mathbf{v}_{(n,1)} = \mathbf{A}_{(n,r)} \cdot \mathbf{x}_{(r,1)} - \mathbf{l}_{(n,1)}$   
$$\mathbf{A}_{(r,n)}^T \mathbf{P}_{LL(n,n)} \mathbf{v}_{(n,1)} = \mathbf{0}_{(r,1)} \quad \longrightarrow \quad \mathbf{A}_{(r,n)}^T \mathbf{P}_{LL(n,n)} \left( \mathbf{A}_{(n,r)} \mathbf{x}_{(r,1)} - \mathbf{l}_{(n,1)} \right) = \mathbf{0}_{(r,1)}$$

- Rendezve pedig

$$\mathbf{A}_{(r,n)}^T \mathbf{P}_{LL(n,n)} \mathbf{A}_{(n,r)} \mathbf{x}_{(r,1)} = \mathbf{A}_{(r,n)}^T \mathbf{P}_{LL(n,n)} \mathbf{l}_{(n,1)}$$

$$\mathbf{N}_{(r,r)} \mathbf{x}_{(r,1)} = \mathbf{n}_{(r,1)}$$

Normálegyenlet

- Ebből következik

$$\mathbf{x}_{(r,1)} = \left( \mathbf{A}_{(r,n)}^T \mathbf{P}_{LL(n,n)} \mathbf{A}_{(n,r)} \right)^{-1} \left( \mathbf{A}_{(r,n)}^T \mathbf{P}_{LL(n,n)} \mathbf{l}_{(n,1)} \right)$$

$$\mathbf{x}_{(r,1)} = \mathbf{N}_{(r,r)}^{-1} \mathbf{n}_{(r,1)}$$

# A paraméterek meghatározása

- Így már felírhatjuk

$$\mathbf{X}_{(r,1)} = \mathbf{X}_{(r,1)}^0 + \mathbf{x}_{(r,1)} \quad \leftarrow \quad \mathbf{x}_{(r,1)} = \left( \begin{array}{ccc} \mathbf{A}^T & \mathbf{P}_{LL} & \mathbf{A} \\ (r,n) & (n,n) & (n,r) \end{array} \right)^{-1} \left( \begin{array}{ccc} \mathbf{A}^T & \mathbf{P}_{LL} & \mathbf{1} \\ (r,n) & (n,n) & (n,1) \end{array} \right)$$

- továbbá

$$\mathbf{U}_{(n,1)} = \mathbf{L}_{(n,1)} + \mathbf{v}_{(n,1)} \quad \leftarrow \quad \mathbf{v}_{(n,1)} = \mathbf{A}_{(n,r)} \cdot \mathbf{x}_{(r,1)} - \mathbf{1}_{(n,1)}$$

$$m_0^2 = f^{-1} \mathbf{v}^T \mathbf{P}_{LL} \mathbf{v}$$



# Ha a közvetítő egyenletek nem lineárisak...

- A közvetítőegyenleteket sorba kell fejteni
- A paraméterek meghatározása után, iteráció
  - Előzetes érték lesz a kiszámított paraméter
  - A megállási kritérium:
    - Lépésszámtól függően
    - Változások nagyságától függően
- Kezdőértékek!

# Kiegyenlítés közvetítő egyenletekkel – „Recept”

1. Előzetes paraméterértékek
2. Lineáris vagy linearizált közvetítő egyenletek felírása
3. Javítási egyenletek felírása
4. Súlymátrix felvétele
5. Normálegyenlet felírása
6. A normálegyenlet megoldása
7. Paraméterek, javítások, kiegyenlített mérési eredmények számítása
8. Iteráció?
9. Pontossági mérőszámok levezetése

Köszönöm a figyelmet!

A decorative graphic element consisting of a solid green horizontal bar that spans the width of the slide. Below this bar, on the right side, there are several thin, parallel white lines that create a stepped or layered effect, extending further to the right.